ENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

09-283983

(43)Date of publication of application: 31.10.1997

(51)Int.Cl.

H05K 13/02 H01L 21/66 H01L 21/68 // H01L 21/301

(21)Application number: 08-086971

(22)Date of filing:

08-086971 10.04.1996 (71)Applicant:

MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

(72)Inventor:

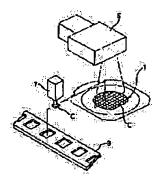
MATSUMURA SHINYA TAKAHASHI KENJI KANAYAMA SHINJI NAGAMOTO MASAO MIZUOKA YASUSHI

(54) METHOD AND APPARATUS FOR PICKING-UP SEMICONDUCTOR CHIP

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To enhance the rate of operation of a facility by a method wherein the image of a wafer is recognized, the quality of a semiconductor chip is judged at every position on the wafer and the semiconductor chip which is judged to be a nondefective chip is picked up, without judging the quality, from the wafer on the basis of the judgment of the quality so as to be fed to a later-stage production line.

SOLUTION: A line sensor 5 is attached in such a way that the image of a wafer 1 which is transferred to a pickup stage is recognized. The wafer 1 is transferred to the pickup stage, it is then passed under the line sensor 5 by an X-Y table, the line sensor 5 fetches the whole image of the wafer 1, and it analyzes data (as to whether it is a nondefective or defective chip, its position, and angle and the like) on every semiconductor chip C so as to be stored. A pickup head 7, on the basis of the storage of the line sensor 5, picks up only the semiconductor chip C as a nondefective chip so as to be housed in a chip housing part 3.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

21,11,2001

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出廣公開番号

特開平9-283983

(43)公開日 平成9年(1997)10月31日

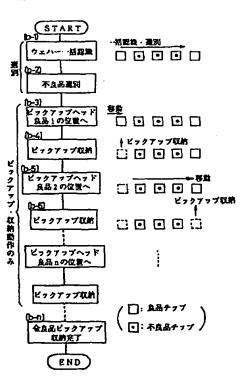
(51) Int.Cl.*	識別記号 月	宁内整理番号	FΙ			技術表示箇所	
H05K 13/02	•		H05K	13/02]	D .	
H01L 21/66			H01L	·		J	
21/68			21/68		1	E	
// HO1L 21/301				21/78 Y			
			審查請求	宋蘭宋	請求項の数4	OL (全 5 頁)	
(21)出廣番号	特膜平8-86971		(71)出廣人	0000058	21		
			ļ.	松下電器	松下電器産業株式会社		
(22)出顧日	平成8年(1996)4月10日			大阪府門	『真市大字門真』	1006番地	
			(72)発明者	f 松村 {	言弥		
					門真市大字門真! 式会社内	1006番地 松下電器	
			(72)発明者				
			(12/759)4	•		1006番地 松下電器	
						1000会心 松下电器	
	•		(70) 5 *170 -		式会社内		
		•	(72)発明者			·	
•						1006番地 松下電器	
					式会社内		
			(74)代理人	人 弁理士	森本義弘		
	,		1	最終頁に続く			

(54) 【発明の名称】 半導体チップのピックアップ方法とピックアップ装置

(57)【要約】

【課題】 ウェハー上の不良品の多少・分布の状況により、設備の稼働率の低下を招かない半導体チップのピックアップ方法を提供することを目的とする。

【解決手段】 〔b-1〕 [b-2〕では撮像処理手段によってウェハーを画像認識してウェハーの各位置ごとの半導体チップの良否を判定し、〔b-3〕ではその良否判定に基づいて前記ウェハーから良品と判定された半導体チップの位置へピックアップへッドを移動し、〔b-4〕ではピックアップして後段のチップ収納部へ供給する。〔b-5〕では〔b-2〕に基づき次の良品の位置へピックアップへッドを移動し、〔b-6〕ではピックアップして後段のチップ収納部へ供給する。〔b-2〕に基づきこれを繰り返して良品の半導体チップのみを連続してピックアップすることができ、設備の稼働率の低下の防止が実現できる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 半導体チップをウェハーからピックアッ プレて後段の製造ラインへ供給するに際し、ウェハーを 画像認識してウェハーの各位置ごとの半導体チップの良 否を判定し、次いでその良否判定に基づいて前記ウェハ 一から良品と判定された半導体チップを良否判定無しに ピックアップして後段の製造ラインへ供給する半導体チ ップのピックアップ方法。

【請求項2】 ウェハーの各位置ごとの半導体チップの 良否の判定は、ウェハーから半導体チップをピックアッ 10 プするピックアップステージに移載されたウェハーを画 像認識して実施する請求項1記載の半導体チップのピッ クアップ方法。

ウェハーの各位置ごとの半導体チップの 【請求項3】 良否の判定は、ウェハーから半導体チップをピックアッ プするピックアップステージに移載する途中のウェハー を画像認識して実施する請求項1記載の半導体チップの ピックアップ方法。

【請求項4】 半導体チップをウェハーからピックアッ プして後段の製造ラインへ供給する半導体チップのピッ 20 クアップ装置において、ウェハーを画像認識してウェハ 一の各位置ごとの半導体チップの良否を判定する撮像判 定処理手段と、撮像判定処理手段の良否判定に基づいて 前記ウェハーから良品と判定された半導体チップを良否 判定無しにピックアップして後段の製造ラインへ供給す るピックアップ手段とを設けた半導体チップのピックア ップ装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は半導体チップをウェ 30 ハーからピックアップして後段の製造ラインへ供給する 半導体チップのピックアップ方法に関する。

[0002]

【従来の技術】近年、半導体製造において半導体の需要 が増大し、設備の稼動率の向上が強く要求されるように なってきている。

【0003】図4は従来の半導体チップテーピング装置 を示す。ピックアップステージに移載されたウェハー1 からピックアップユニット2が一片の半導体チップCを ピックアップして、チップ収納部3に移載している。 【0004】ピックアップユニット2の運転制御は、カ

メラ4の画像認識に基づいて次のように実施されてい る。図5はその処理のフローチャートを示す。先ず、

〔a-1〕ではカメラ4がウェハー1上の設定された位 置に移動し、ウェハー1に形成されている多数の半導体 チップのうちの一つの半導体チップを認識する。〔aー 2〕では〔a-1〕で認識した半導体チップが良品かど うかを判定する。良品の場合には [a-3] を介して [a-4]を実行して、[a-1]でカメラ4が認識し

プし、 [a-5] では [a-4] でピックアップした半 導体チップをピックアップユニット2がチップ収納部4 へ収納する。 [a-6] ではウェハー1の全てについて [a-1] 以降の処理が完了しているかどうかを判定 し、ウェハー1の全てについて [a-1] 以降の処理が

【0005】チップが不良の場合には〔a - 3〕を介し て〔a-1〕に戻って、カメラ4は次の半導体チップの 上に移動して〔a-1〕以降の処理を実施する。

完了するまでは〔a-1〕に戻って処理する。

[0006]

【発明が解決しようとする課題】このように、ウェハー の各半導体チップの位置へ一回ずつカメラ4を移動さ せ、良品と判定された半導体チップに対してのみ〔a -4〕 [a-5] を実行し、不良品と判定された半導体チ ップに対しては [a-4] [a-5] を実行しない。 【0007】具体的には、図6に示すようにウェハー1 に左から右に良品、不良品、不良品、不良品、良品の順 で半導体チップC1, C2, C3, C4, C6 が並んで いた場合を例に挙げて説明すると、図6の(a)に示す 第1段階で良品と判定された半導体チップC,は、図6 の(b) に示す第2段階でチップ収納部4へ収納され る。図6の(c)に示す第3段階でカメラ4が半導体チ ップC1を撮像する位置から半導体チップC2を撮像す る位置に移動する。半導体チップC2 は不良品であるた め、図6の(d)に示す第4段階でカメラ4が半導体チ ップC2 を撮像する位置から半導体チップC3 を撮像す る位置に移動する。また、半導体チップCaは不良品で あるため、図6の(e)に示す第5段階でカメラ4が半 導体チップC₄を撮像する位置に移動する。また、半導 体チップC4は不良品であるため、図6の(f)に示す 第6段階でカメラ4が半導体チップCs を撮像する位置 に移動し、図6の(g)に示す第7段階で良品の半導体 チップCs がチップ収納部4へ収納される。

【0008】このように、半導体チップの良品と不良品 にかかわらずにカメラ4が隣接する次の半導体チップを 撮像する位置に1ステップづつ移送されて、良品の場合 にだけ半導体チップがチップ収納部4へ収納され、不良 品の場合には第3段階~第6段階のようにチップ収納部 4~半導体チップが収納されない。

【0009】したがって、ウェハー上の不良品の多少・ 分布の状況により、設備の稼働率の低下を招く原因とな っている。本発明は設備の稼動率を低下させない半導体 チップのピックアップ方法を提供することを目的とす る。

[0010]

40

【課題を解決するための手段】本発明の半導体チップの ピックアップ方法においては、半導体チップをウェハー からピックアップして後段の製造ラインへ供給するに際 し、ウェハーを画像認識してウェハーの各位置ごとの半 た半導体チップをピックアップユニット2がピックアッ 50 導体チップの良否を判定し、次いでその良否判定に基づ

10

いて前記ウェハーから良品と判定された半導体チップを 良否判定無しにピックアップして後段の製造ラインへ供 給することを特徴としたものである。

【0011】この本発明によれば、設備の稼動率を低下 させない半導体チップのピックアップを実現できる。

[0012]

【発明の実施の形態】本発明の請求項1に記載の発明 は、半導体チップをウェハーからピックアップして後段 の製造ラインへ供給するに際し、ウェハーを画像認識し てウェハーの各位置ごとの半導体チップの良否を判定 し、次いでその良否判定に基づいて前記ウェハーから良 品と判定された半導体チップを良否判定無しにピックア ップして後段の製造ラインへ供給することを特徴とし、 ピックアップの作業前に選別することで良品の半導体チ ップのみをピックアップしていくことができ、設備の稼 働率の低下の防止が可能となる。

【0013】請求項2に記載の発明は、請求項1におい て、ウェハーの各位置ごとの半導体チップの良否の判定 は、ウェハーから半導体チップをピックアップするピッ クアップステージに移載されたウェハーを画像認識して 20 実施することを特徴とする。

【0014】請求項3に記載の発明は、請求項1におい て、ウェハーの各位置ごとの半導体チップの良否の判定 は、ウェハーから半導体チップをピックアップするピッ クアップステージに移載する途中のウェハーを画像認識 して実施することを特徴とし、ウェハーがピックアップ ステージに到着すると直ちに良品のピックアップを開始 できる。

【0015】請求項4に記載の発明は、半導体チップを ウェハーからピックアップして後段の製造ラインへ供給 30 する半導体チップのピックアップ装置において、ウェハ ーを画像認識してウェハーの各位置ごとの半導体チップ の良否を判定する撮像判定処理手段と、撮像判定処理手 段の良否判定に基づいて前記ウェハーから良品と判定さ れた半導体チップを良否判定無しにピックアップして後 段の製造ラインへ供給するピックアップ手段とを設けた ことを特徴とする。

【0016】以下、本発明の各実施の形態を図1~図3 を用いて説明する。

(実施の形態1) 図1と図2は (実施の形態1) を示 す。

【0017】図1において、ウェハー1は水平面上で互 いに直交するX方向とY方向に位置決め可能なXYテー ブル(図示せず)上のピックアップステージに固定され ている。撮像判定処理手段としてのラインセンサ5はピ ックアップステージに移載されたウェハー1を画像認識 するように取り付けられている。

【0018】ウェハー1は、ピックアップステージに移 載された後、ラインセンサ5の下を前記のXYテーブル 画像を取り込み、各半導体チップCのデータ(良品、不 良品、位置、角度など)を分析し、配慮する。

【0019】ビックアップ手段としてのピックアップへ ッド7は、ラインセンサ5の前記の記憶に基づいて、ウ ェハー1からチップ収納部3に良品の半導体チップCの みをピックアップ収納する。

【0020】図2は上記の処理のフローチャートを示 す。〔b−1〕 [b−2] でラインセンサ5がウェハー 1の全ての半導体チップCの良品と不良品を、半導体チ ップのバッドマーク、欠けなどの有無に基づいて選別 し、次いで〔b-3〕では [b-2] での選別に基づい **てピックアップヘッド7が良品の半導体チップの一つの** 位置に移動し、 [b-4] ではその位置の良品の半導体 チップをピックアップしてチップ収納部3に収納する。 【0021】 [b-5] では [b-2] での選別に基づ いてピックアップヘッド7が良品の半導体チップの別の 位置に移動し、〔b-6〕ではその位置の良品の半導体 チップをピックアップしてチップ収納部3に収納する。 以下同様に良品の半導体チップだけを順々にピックアッ プレてチップ収納部3に収納し、〔b-n〕で〔b-2〕での選別に基づいて良品の半導体チップの全ての収 納が完了したと判別して、1枚のウェハー1に対する半 導体チップのピックアップを終了する。

【0022】 (実施の形態2) 図3は (実施の形態2) を示す。(実施の形態1)ではピックアップステージに 移載されたウェハー1をラインセンサ5で画像認識して ピックアップ作業を実施したが、この (実施の形態2) ではピックアップステージに移載される途中にラインセ ンサ5の下を通過するようにしてウェハー1の全体の画 像を取り込み、各ICチップのデータ(良品、不良品、 位置、角度など)を分析し、記憶するように構成し、こ の記憶に基づいて、ピックアップステージにおけるウェ ハー1のピックアップを良品の半導体チップについてだ け実施することによって、ウェハー1がピックアップス テージに到着すると直ちにピックアップ作業を開始でき るだけでなく、ピックアップ動作と平行して不良チップ の選別を行なうことができ (実施の形態1)以上に設備 の稼動率の向上を得られる。

【0023】なお、上記の各実施の形態においてウェハ 40 -1の画像の取り込みは、ラインセンサ5を動かすよう にしてもよい。また、ラインセンサ5の代わりにエリア センサー等の別手段の画像取り込み装置を用いてもよ V.

[0024]

【発明の効果】以上のように本発明の半導体チップのピ ックアップ方法によれば、半導体チップをウェハーから ピックアップして後段の製造ラインへ供給するに際し、 ウェハーを画像認識してウェハーの各位置ごとの半導体 チップの良否を判定し、次いでその良否判定に基づいて により通過させ、ラインセンサ5はウェハー1の全体の 50 前記ウェハーから良品と判定された半導体チップを良否

判定無しにピックアップして後段の製造ラインへ供給するので、良品の半導体チップのみを連続してピックアップすることができ、設備の稼働率の低下の防止が実現できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1における半導体チップの ピックアップ設置の構成図

【図2】同実施の形態のフローチャート

【図3】実施の形態2における半導体チップのピックアップ装置の構成図

【図4】従来の半導体チップのピックアップ装置の構成

図

【図 5 】従来の半導体チップのピックアップ方法のフローチャート

6

【図 6 】従来の半導体チップのピックアップ方法の説明 図

【符号の説明】

1 ウェハー

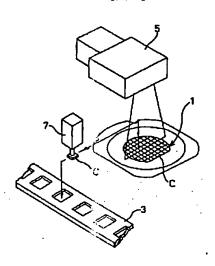
C 半導体チップ

3 チップ収納部

10 5 ラインセンサ

7 ピックアップヘッド

[図1]



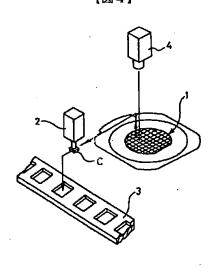
1 ウェハー C 半導体チップ G チップ収割部 G ラインセンサ 7 ビックアップヘッド

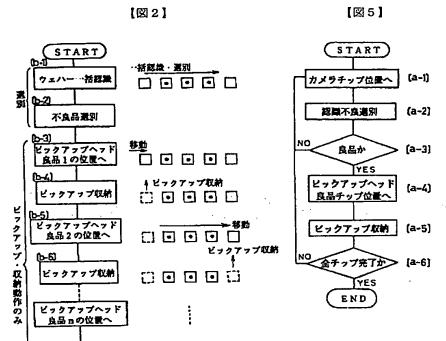
ピックアップ収納

全良品ピックアップ

END

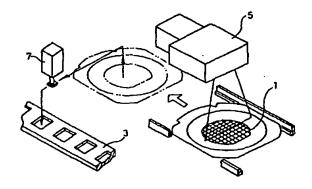
【図4】



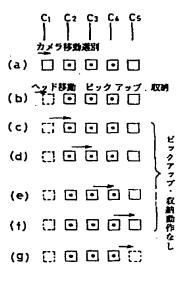


□: 良品チップ■: 不良品チップ

【図3】



【図6】



(□:浜品チップ ■:不良品チップ

フロントページの続き

(72)発明者 長本 正雄

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内 (72) 発明者 水岡 靖司

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内 120日本分類

日本国特許庁

①特許出願公告

昭45 - 29862

99(5)C 6 59. O 0

105 В 321.21 134 Α

134 B 032 134 B 201.3

許 公

@公告 昭和 45年(1970) 9月29日

発明の数 1

(全3頁)

7

④電子部品の選別包装法

创特 顧 昭42-73054

砂田 願 昭42(1967)11月15日

砂発 明 者 太田雅也

小平市上水本町1450株式会社

日立製作所武蔵工場内

切出 願 人 株式会社日立製作所

東京都千代田区丸の内1の5の1

代 表 者 駒井健一郎

代 理 人 弁理士 小川勝男

図面の簡単な説明

図面は本発明による電子部品の選別法の原理的 図、第3図は側面図である。

発明の詳細な説明

本発明は小型電子製品、特に半導体装置の量産 の際の自動選別包装法に関する。

トランジスターダイオードのことき半導体索子、20 するチャージ装置である。 あるいはこれら素子を同一半導体基板に組合せて 成る複合型の電子装置の製造においては、各製品 の規格が統一され、それぞれの製造工程が次第に 自動化されて、大量の製品を低廉な価格で供給し 得るようになつてきた。然しながら、とれら電子 25 装置は半導体処理技術の進歩にもかかわらず、そ れらの電気的諸特性を全ての製品について完全に 同一化するととは困難であり、個々の製品を測定 しその測定結果に基いていくつかの等級に分類し、 上記等級に応じた用途に供するようにしているの 30 (3) 測定は測定装置5により行い、その測定結果 が実情である。

従来、最終の製造工程を経たとれら電子装置を その個々の製品について特性を測定し、選別する 際に、それらの等級の判別が作業者の判断によつ てなされ、作業者の手により等級別の包装工程に 35 送られるのが普通であつて、との測定、選別作業 は自動化された他の製造工程に比してきわめて非 能率的な工程となつていた。

2

本発明は上記した従来の非能率を一掃した包装 に直結する選別法を提供することを目的とするも のである。

以下、本発明を実施例に基いて詳細に説明する。 第1図ないし第3図は本発明による電子製品の 選別包装法の原理的構成を示すもので、ととで選 別の対象となる電子製品は一平面上に対して平行 た複数本のリードを有する半導体装置である。同 図において、1α, 1δ … は移送される電子芸 10 置、2はコンペア、あるいは回転する円板等より なる移送台、31,32,33は上記移送台上の 電子装置の配列方向、すなわち、移送路に交差し、 それぞれ移動し得るように設けられ一側が粘着面 となつている包装用テープである。4は測定部で 構成を示し、第1図はその正面図、第2図は平面 15 測定される電子製品のリードに対応する複数個の 端子を有し、移送路のA点上において上下に操作 し得るようになつており、5は測定装置、6は測 定装置に接続する記憶装置、71,72,73は 記憶装置にそれぞれ接続されその信号により動作

つぎに本発明による選別包装法を説明する。

- (1) 移送台2を矢印×の方向に間欠的な回転をさ せ、移送路上に所定間隔に置かれた製品群1a, 1 6 ……をその整列状態を保持したままその位 置を順次A, B, C位置に移行させる。
- (2) かかる製品群に対し、その移送路上の一地点 Aにおいて測定端子 4を下降させその各端子を 対応する各リードに接触させ、製品1個どとに その爾気的賭特性を測定する。
- をいくつかの等級に分け、その等級に従い時間 差信号として記憶装置6に記憶させる。
- (4) 一方、測定された前記製品が例えばその測定 された等級に対応するD位置に来たとき、記憶 装置よりの信号によりチャージ装置72が動作 して、包装用テープ32を押し下げ、その粘着 面にD位置にある製品1 dを付着させる。(と の動作の直後チャージ装置は復元し、前記テー



ブは製品を付着したままもとの位置に上昇する。)

- (5) 前記のチャージ動作後、包装用テープ32を 第2図の矢印Y方向に一定距離だけ送ると、上 記テープに付着した製品はⅠの位置からⅡの位 假に移る。
- (6) さいごに第3回に示すように包装用粘着テー プ32の粘着面に別のテープ82を重ねて製品 を包装する。

以上のような動作を各製品ごとに繰返し、その 測定結果にもとずく等級によつて自動的に選別さ 10 れた各包装用テープに製品を包装することができ る。たお、製品を包装サーブに粘着すると何時に、 または粘瘤後に等級別のマーキングを製品に施す ようにしてもよい。包装テープには各等級別に予 め表示をしておくことが望まれる。

製品を移動台2から包装用テープ31, 32… に選択的に移動させる手段として、前記のような 粘着面の利用の他に、例えば真空吸着、機械的移 動、その他各種の手段を用いるととができる。ま を設けた箱を用いることもできる。

以上各実施例により述べられたごとく、本発明

による電子部品の選別包装法は、一方向に整列さ れた状態で移送される部品群を、その移送路上に おいて部品どとにその電気的諸特性を測定し、こ の測定結果に従つてあらかしめ分類されたいくつ 5 かの等級別に時間差信号として記憶させ、上記信 号に応じて、測定された各部品を例えばその移送 路上に交差するいくつかの等級別の包装手段の一 つに選択的に移動させることを特徴とするもので

従つて本発明によれば、電子部品の製造工程に つづく特性測定から、測定結果に対応する選別、 包装の一切の工程を作業者の手をわずらわすこと なく、すべて自動的に行うことができ、生産の能 率の向上に資するところ多大である。

15 特許請求の範囲

1 半導体装置のどとき電子部品を等級別に選別 しかつ包装するに当つて、一方向に整列された状 態で移送される上記部品群を、その移送路上にお いて部品ととにその電気的諸特性を測定し、との た、包基手段としてはテープ以外に適当な仕切り 20 測定結果に基いて上記測定された部品を等級別の 包裝手段に選択的に接着することを特徴とする電 子部品の選別包装法。

